



Traitement d'un levé

27.11.19

P1 : Assurer la sécurité de la navigation en fonction des besoins locaux

P2 : Décrire le relief aussi fidèlement que possible pour des applications différentes

L'hydrographe en charge du traitement ne doit pas perdre de vue ces objectifs ni l'ordre des priorités :

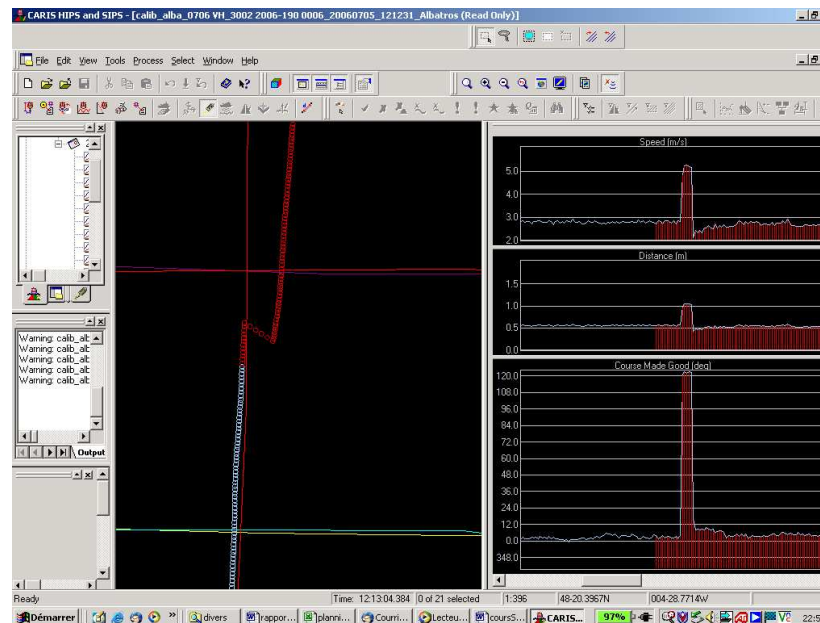
- L'hydrographe doit être un technicien qualifié dont le travail consiste à la prise de décision sur l'existence ou non des relèvements, en fonction des éléments dont il dispose dans les données.
- Il doit également avoir le recul nécessaire pour décider si les données acquises suffisent à garantir la sécurité en fonction de la navigation locale.

Objectifs :

- Eliminer les données de position aberrantes
- Décider s'il est possible d'interpoler entre les données validées restantes

Post traitement GNSS :

- Si nécessaire rejeu de la localisation avec logiciel dédié

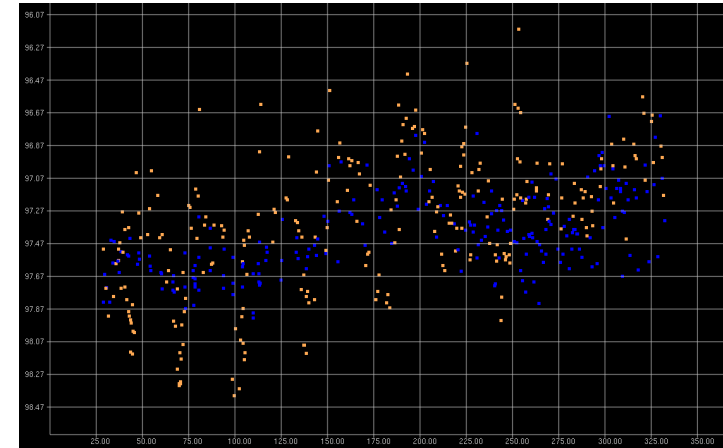
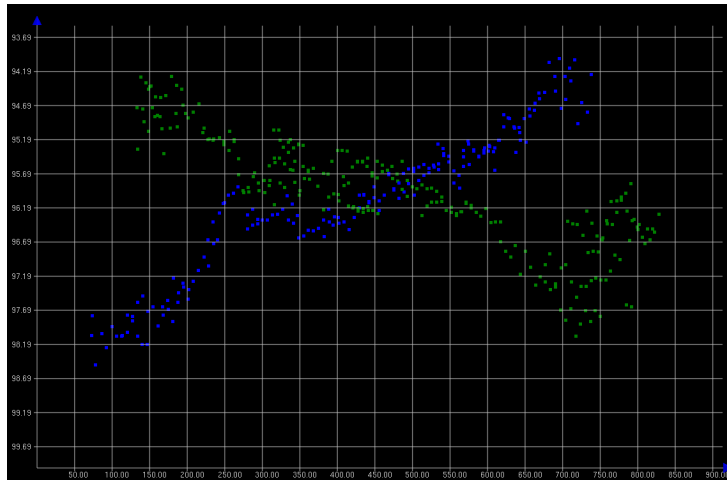


Objectifs :

- Eliminer les données d'attitude aberrante
- Contrôler le pilonnement

Post traitement :

- Si nécessaire rejeu de l'attitude en prenant en compte les données de la MRU

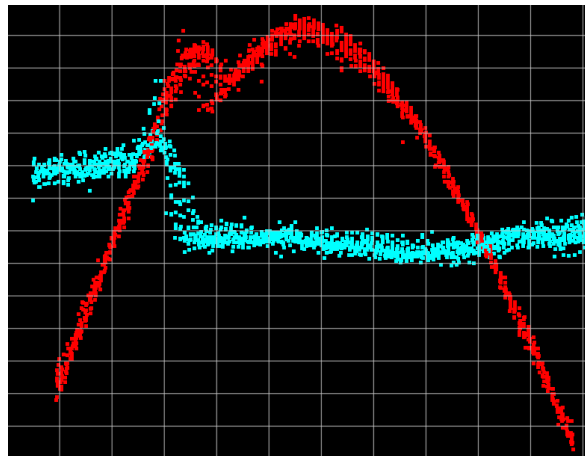
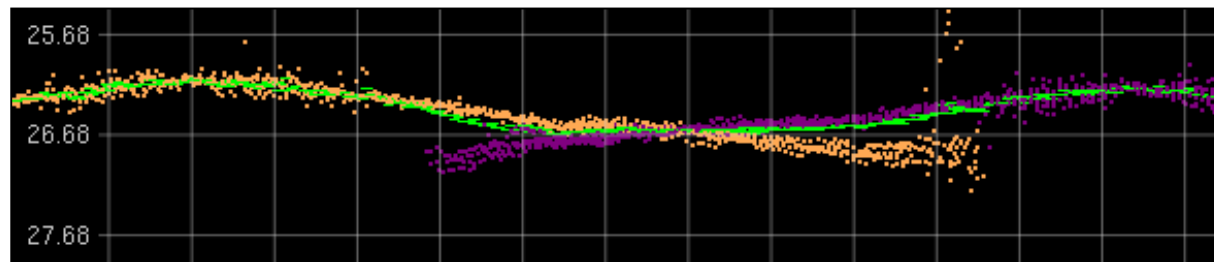


Objectifs :

- Vérifier la cohérence des valeurs de la célérité de surface (continuité / profil de célérité)

Post traitement :

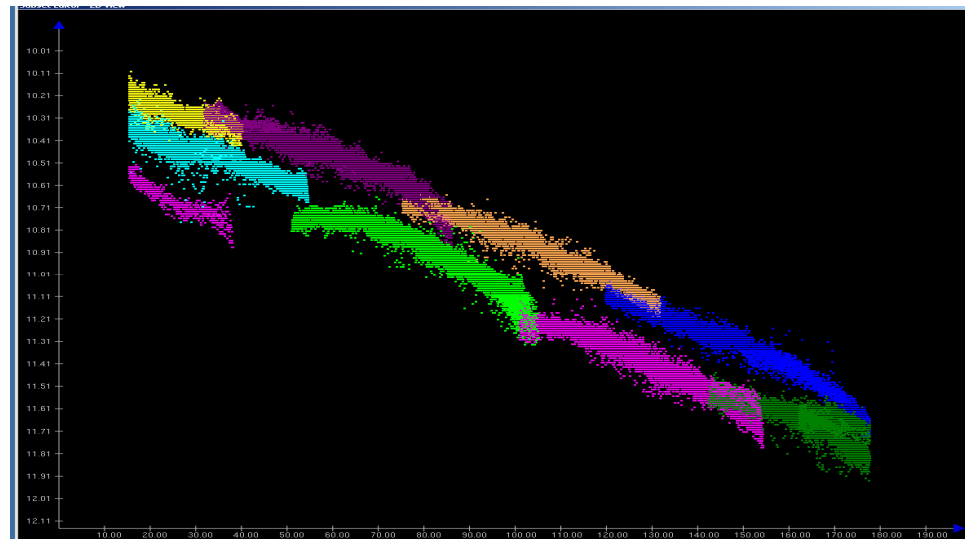
- Si sourire sur la donnée bathy : rejeu de la célérité pour « essayer » d'améliorer.



Objectifs :

- Corriger de la marée pour ramener la donnée au ZH

Soucis possible : marche de marée



Objectifs :

- Détecter, corriger ou supprimer les erreurs systématiques
- Minimiser l'impact des erreurs ponctuelles sur la qualité de la données tout en assurant la sécurité de la navigation en priorité
- Qualifier les erreurs (au vu de déterminer l'IVT)
- Assurer que tous les relèvements qui devaient être détectés et cotés l'ont été

Erreurs systématiques :

- Rejouer la donnée ou recommencer l'acquisition
- Conserver les données entachées d'erreur si correction impossible (pris en compte IVT)
- Invalider les données erronées

Erreurs ponctuelles :

- Cette étape est la plus coûteuse en temps car difficile à automatiser
- Il ne faut surtout pas vouloir « éliminer » ou réduire le bruit de mesure en invalidant des sondes « manuellement »

Méthodologie de traitement :

- Manuelles : dépendant de l'agent qui traite (expérience, fatigue,...)
- Automatiques : la plus cohérente dans le temps, mais si mal programmé, peut donner de très mauvais résultats

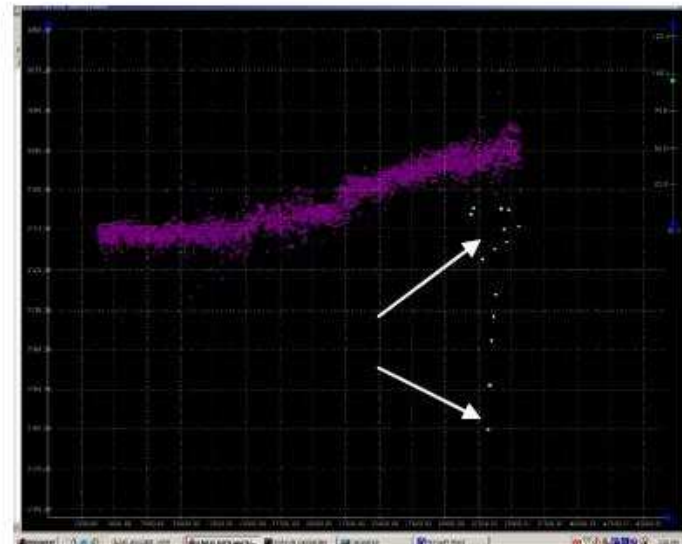
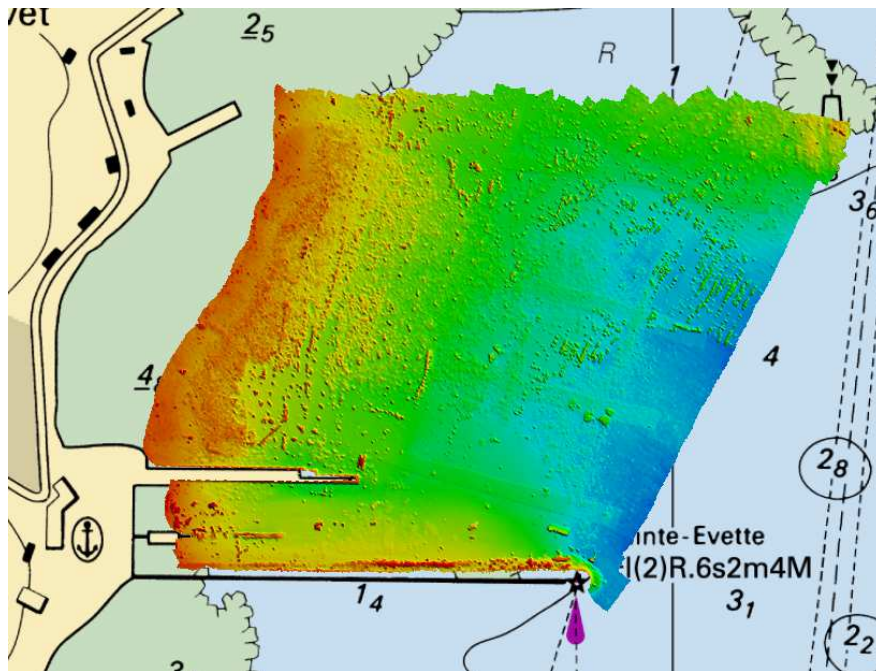


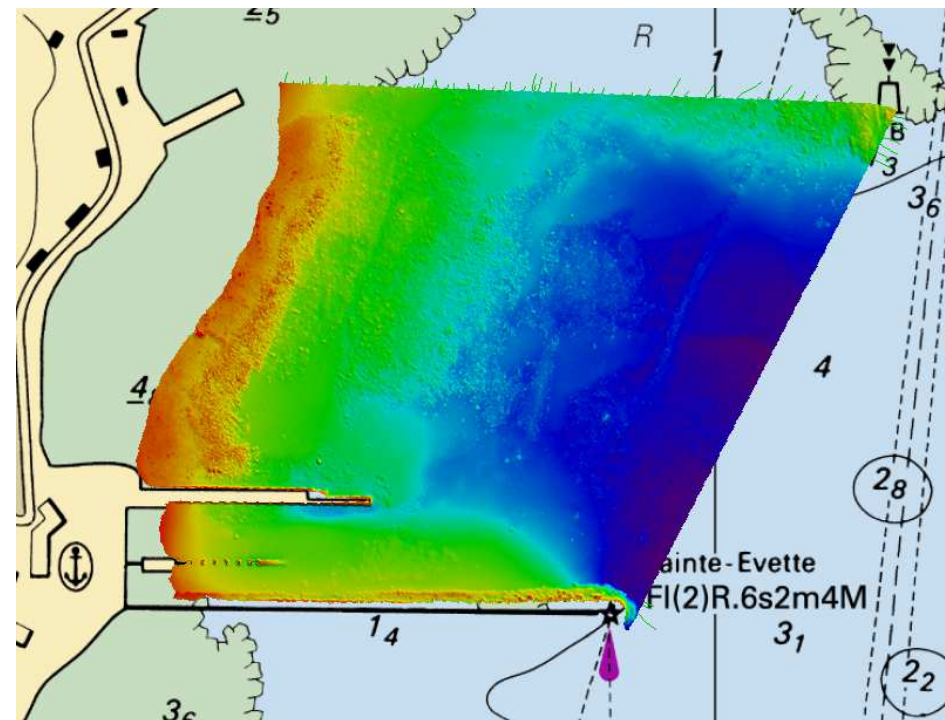


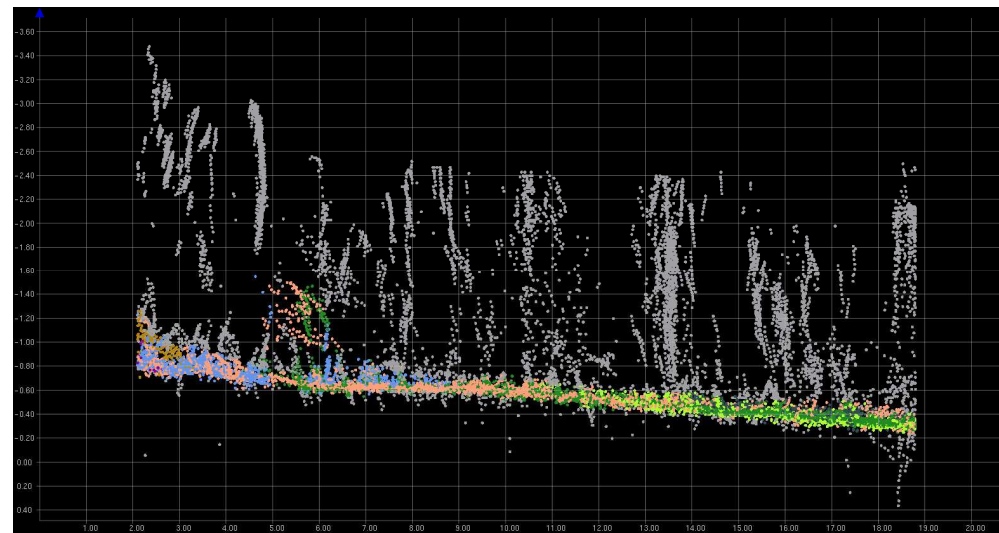
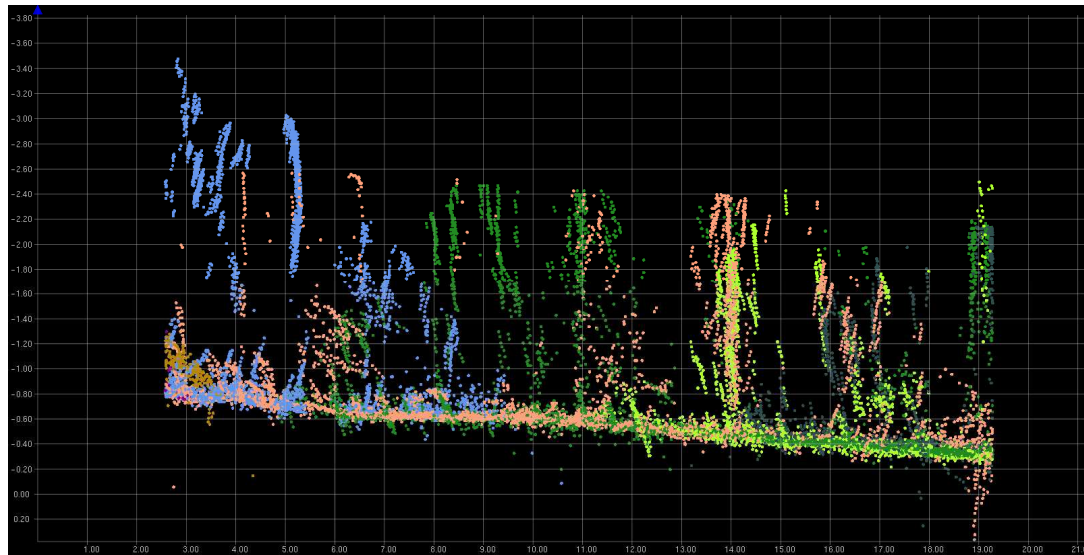
Figure 8 – Visualisation de la surface CUBE et du tapis de sondes dans le *subset editor*.

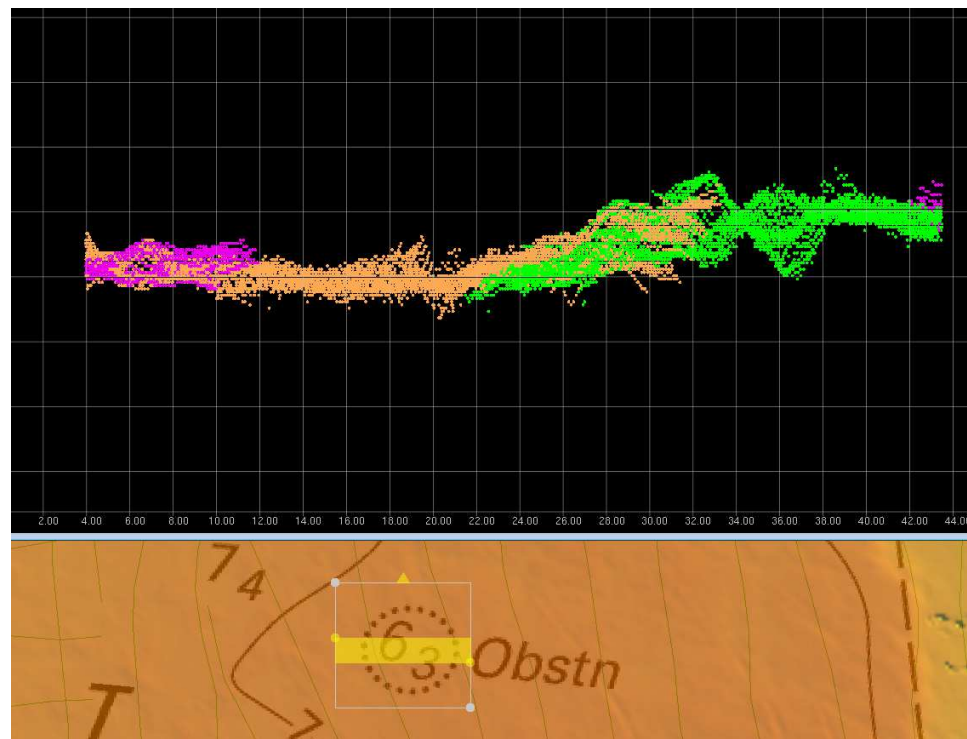
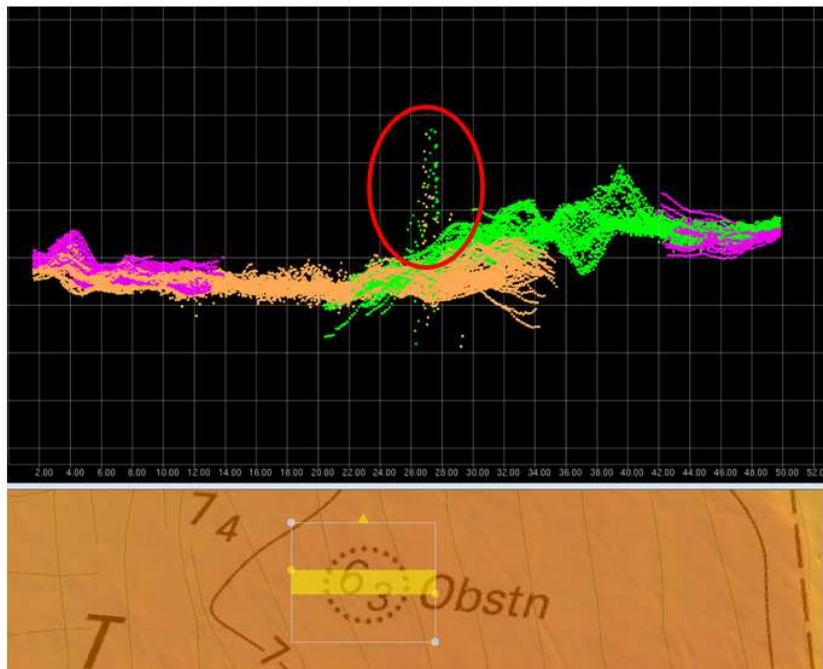


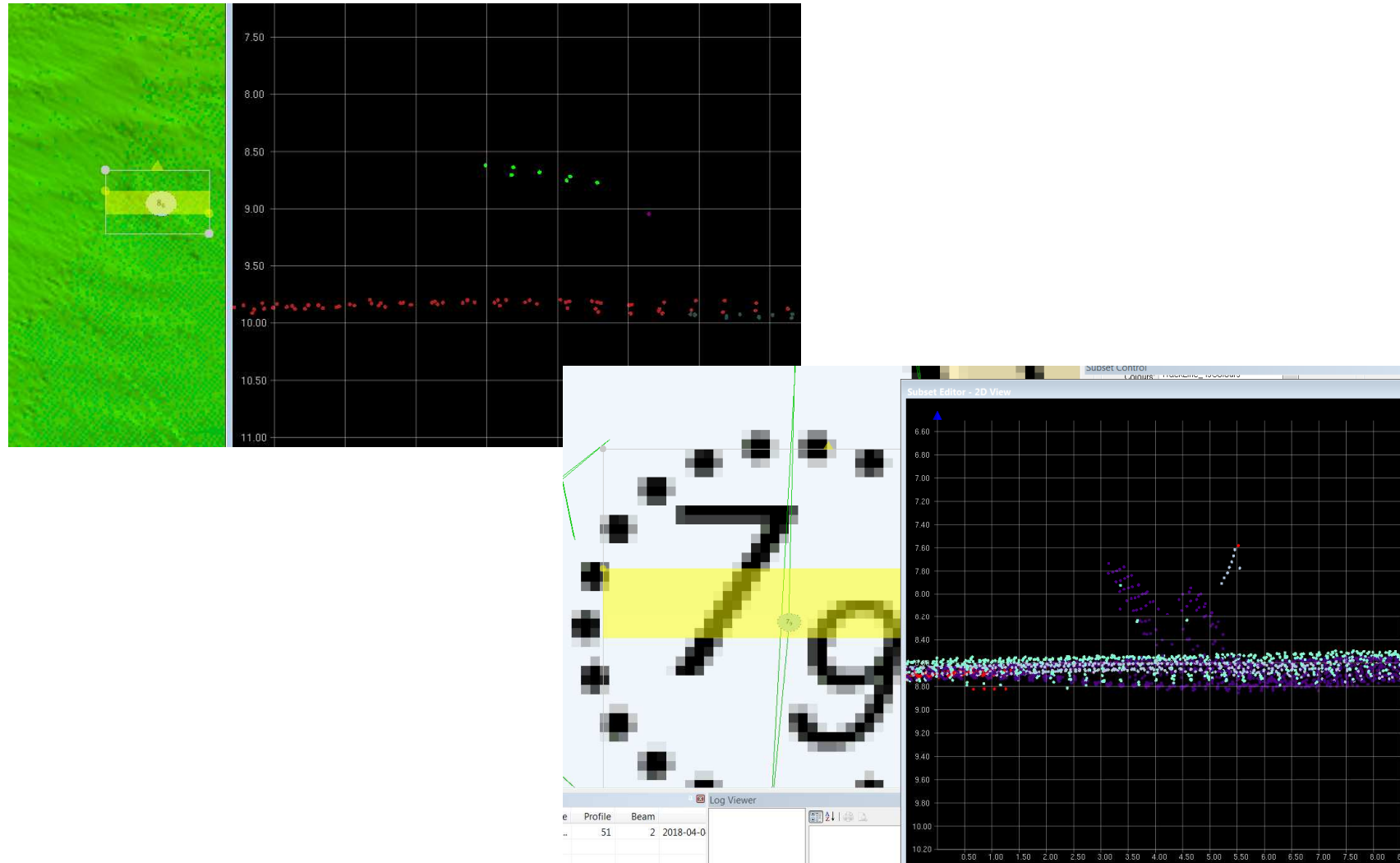
AVANT

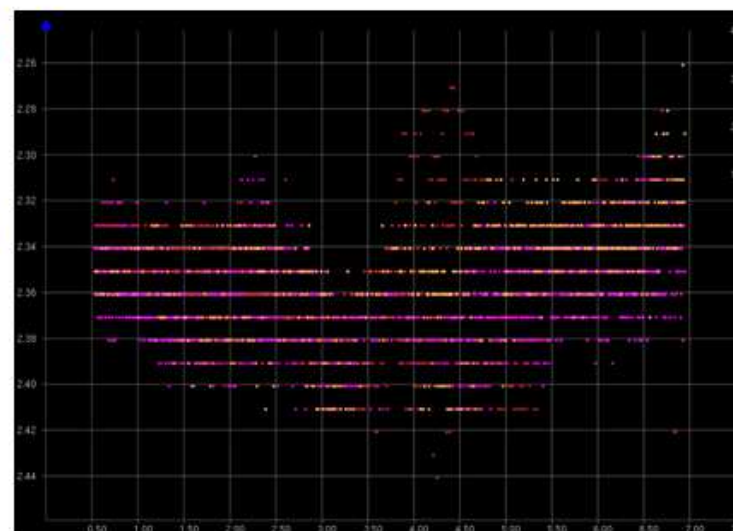
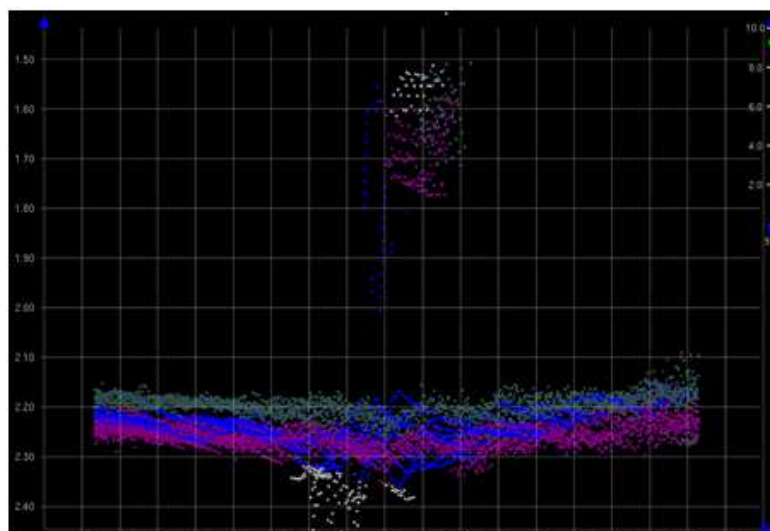
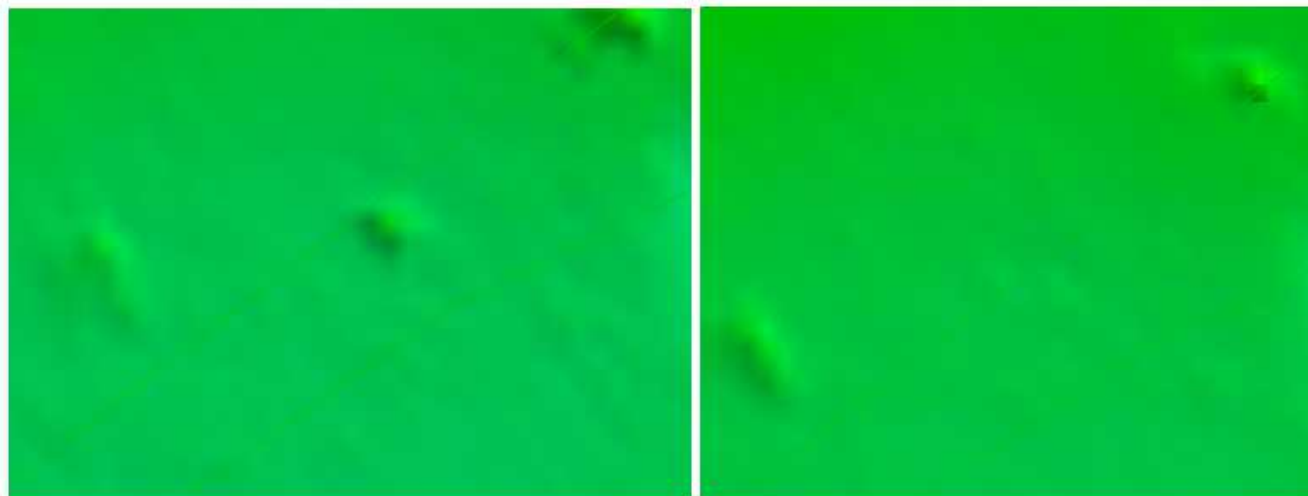
APRES











MERCI !

